

Contrôle de Logique 2009

David Delfieu

Barème sur 20 pts - 25 novembre 2009 - sans documents - 1H15

1 Logique combinatoire

1.1 Arithmétique binaire (2 pts)

Définition 1 Une fonction f est involutive ssi $f(f(x)) = x$

1. Montrer que la fonction CA_1 est involutive.
2. Qu'est-ce que cela signifie en terme arithmétique ?

Solution

$$CA_1(N) = 2^n - N - 1$$

$$CA_1(CA_1(N)) = 2^n - CA_1(N) - 1 = 2^n - (2^n - N - 1) - 1 = N$$

$CA_1(N)$ correspond à l'opposé d'un nombre, CA_1 est involutive ce qui correspond à l'énoncé suivant : "l'opposé de l'opposé d'un nombre est ce nombre lui-même".

1.2 Simplification de fonctions logiques (6 pts)

1.2.1 Simplification arithmétique (3 pts)

1. Simplifier l'expression suivante en définissant un théorème :

$$T_1 : (a.b + a.X).(a.\bar{b} + \bar{b}.X)$$

2. Montrer comment en utilisant, entre autre, le théorème précédent on peut simplifier rapidement la fonction logique suivante :

$$f_1(a, b, c, f, g) = ((a + b).c.b + (a + b).c.(f\bar{g} + \bar{f}g)).((a + b).c.\bar{b} + \bar{b}.(f.\bar{g} + \bar{f}.g))$$

Solution

$$(a.b + a.X).(a.\bar{b} + \bar{b}.X) = a.X.a.\bar{b} + a.X.\bar{b}.X = a.\bar{b}.X + a.\bar{b}.X = a.\bar{b}.X$$

Pour f_3 posons : $a = (a + b).c$, $b = b$, $X = (f\bar{g} + \bar{f}g)$

d'après le théorème T_1 , on a :

$$f_3 = a(b + c).\bar{b}(f\bar{g} + \bar{f}g)$$

Ce qui se simplifie en : $f_3 = a.\bar{b}.c.(f\bar{g} + \bar{f}g)$

1.2.2 Table de Karnaugh (3 pts)

Donner l'équation simplifiée de la f_2 fonction suivante :

$f_2(a,b,c,d,e)$

		a							
		b				c			
d \ e	a b c	000	001	011	010	110	111	101	100
	00	1	1	1	1	1	1	1	1
01	1	0	0	0	1	0	1	1	
11	0	0	0	0	0	0	0	1	
10	1	1	0	1	1	1	1	1	

$f_2(a,b,c,d,e)$

		a							
		b				c			
d \ e	a b c	000	001	011	010	110	111	101	100
	00	1	1	1	1	1	1	1	1
01	1	0	0	0	1	0	1	1	
11	0	0	0	0	0	0	0	1	
10	1	1	0	1	1	1	1	1	

$\bar{d}.\bar{e}$

$f_2(a,b,c,d,e)$

		a							
		b				c			
d \ e	a b c	000	001	011	010	110	111	101	100
	00	1	1	1	1	1	1	1	1
01	1	0	0	0	1	0	1	1	
11	0	0	0	0	0	0	0	1	
10	1	1	0	1	1	1	1	1	

$a.\bar{b}.\bar{c}$

Solution

$f_2(a,b,c,d,e)$

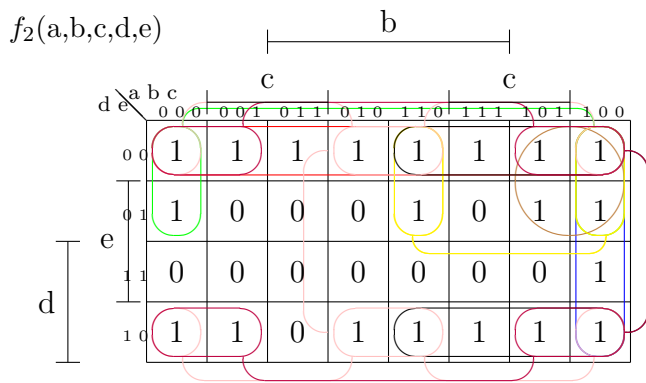
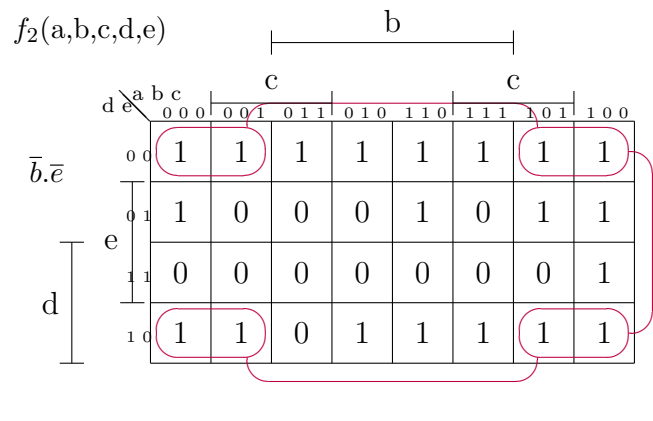
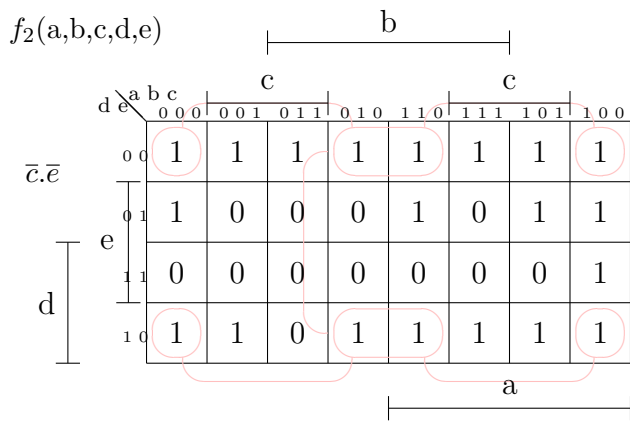
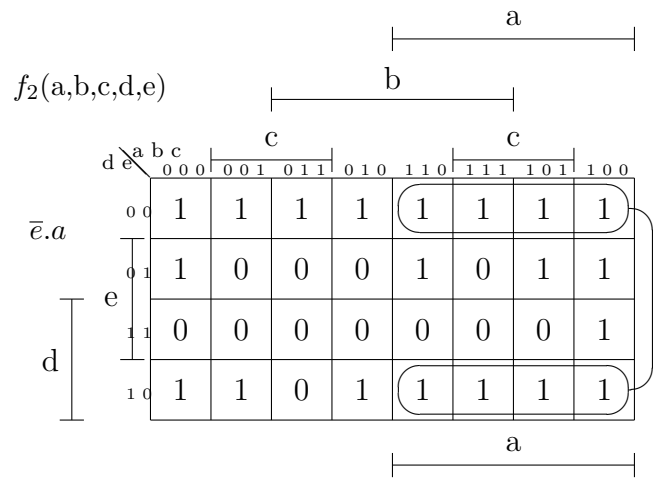
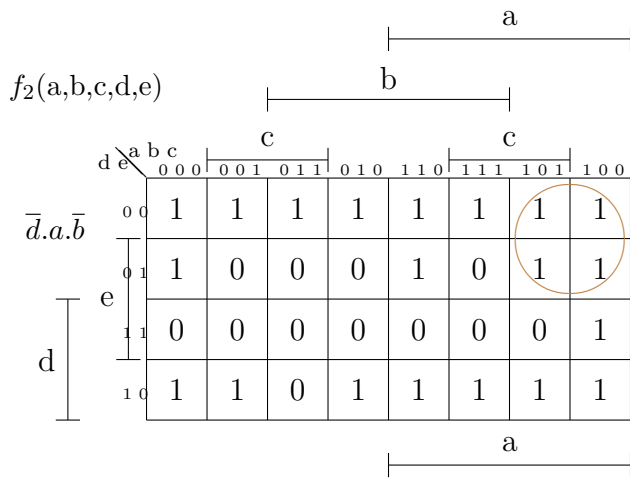
		a							
		b				c			
d \ e	a b c	000	001	011	010	110	111	101	100
	00	1	1	1	1	1	1	1	1
01	1	0	0	0	1	0	1	1	
11	0	0	0	0	0	0	0	1	
10	1	1	0	1	1	1	1	1	

$\bar{d}.\bar{b}.\bar{c}$

$f_2(a,b,c,d,e)$

		a							
		b				c			
d \ e	a b c	000	001	011	010	110	111	101	100
	00	1	1	1	1	1	1	1	1
01	1	0	0	0	1	0	1	1	
11	0	0	0	0	0	0	0	1	
10	1	1	0	1	1	1	1	1	

$\bar{d}.a.\bar{c}$



$$f = \bar{d}.\bar{e} + a.\bar{b}.\bar{c} + \bar{d}.\bar{b}.\bar{c} + \bar{d}.a.\bar{c} + \bar{d}.a.\bar{b} + \bar{e}.a + \bar{c}.\bar{e} + \bar{b}.\bar{e}$$

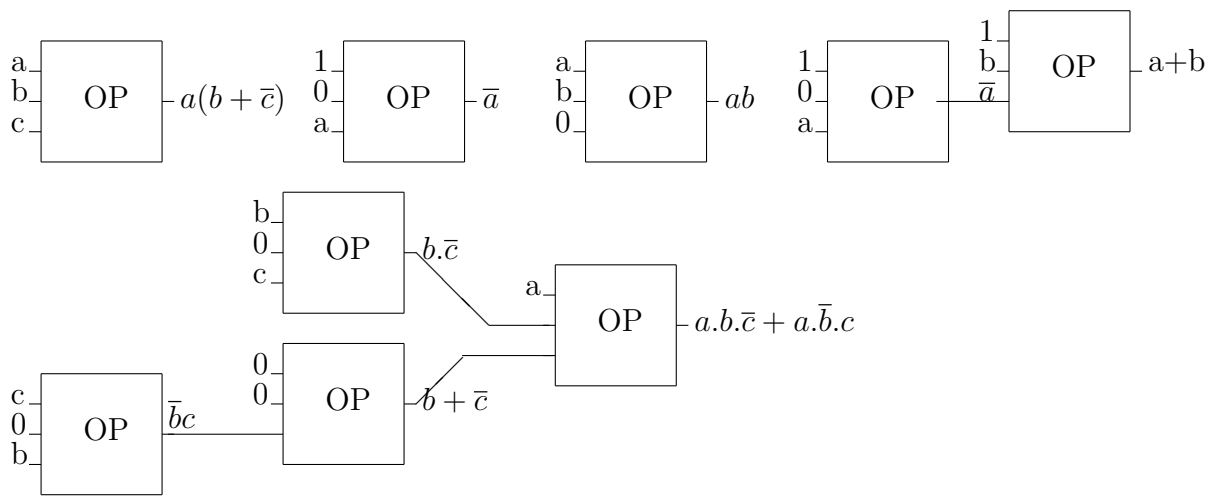
1.3 Implémentations contraintes de fonctions logiques

Opérateur Logique complet (3,5 pts)

- Montrer que $OP(a, b, c) = a.(b + \bar{c})$ est un opérateur logique complet.
- Implémenter la fonction suivante exclusivement à l'aide de cet opérateur.

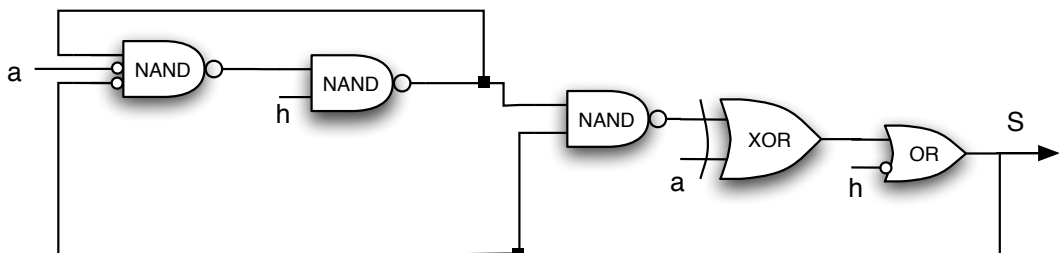
$$f_3(a, b, c, d, f, g) = a.b.\bar{c} + a.\bar{b}.c$$

Solution



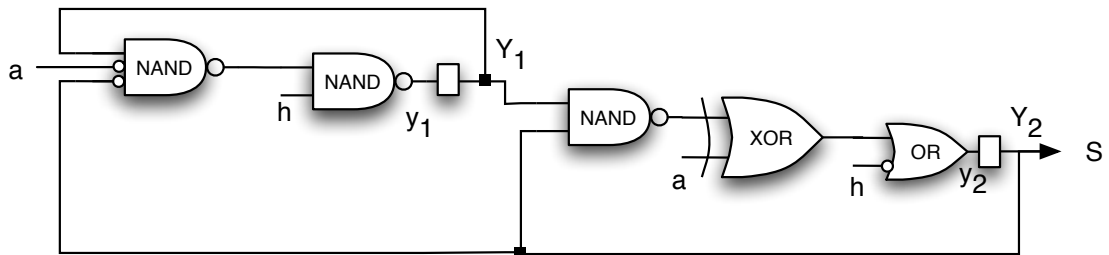
2 Logique séquentielle (8 pts)

Analyser le circuit suivant.



Convention de notation :

- Y_0, Y_2, \dots, Y_i : les indices croissent lorsque l'on identifie un rebouclage de haut en bas puis de gauche à droite.
- De plus, on nommera les états stables de q_0, q_1, \dots, q_i (avec la convention utilisée pour les Y_i)



Solution : Il y a 2 rebouclages et donc 2 variables internes Y_1 et Y_2 .

Equations

$$\begin{cases} y_1 = h \cdot \overline{\overline{\overline{a}} \cdot Y_1 \cdot \overline{Y_2}} \\ y_2 = \overline{h} + (a \oplus \overline{Y_1 \cdot Y_2}) \\ S = Y_2 \end{cases}$$

$$\begin{cases} y_1 = \overline{h} + \overline{a} \cdot Y_1 \cdot \overline{Y_2} \\ y_2 = \overline{h} + \overline{a} \cdot \overline{Y_1 \cdot Y_2} + a \cdot \overline{\overline{Y_1 \cdot Y_2}} \\ S = Y_2 \end{cases}$$

$$\begin{cases} y_1 = \overline{h} + \overline{a} \cdot Y_1 \cdot \overline{Y_2} \\ y_2 = \overline{h} + \overline{a} \cdot \overline{Y_1} + \overline{a} \cdot \overline{Y_2} + a \cdot Y_1 \cdot Y_2 \\ S = Y_2 \end{cases}$$

$f_2(a, h, Y_1, Y_2)$

		a			
		h			
y_2	y_1	00	01	11	10
	0	0	11	01	00
0	1	11	01	00	11
1	1	11	00	01	11
1	0	11	11	00	11

Tables d'excitation et des états nommés

$f_2(a, h, Y_1, Y_2)$

		a			
		h			
y_2	y_1	00	01	11	10
	0	0	q_0	q_1	q_2
0	1	q_0	q_1	q_2	q_3
1	1	q_0	q_1	q_2	q_3
1	0	q_0	q_1	q_2	q_3

Machine de Moore : La sortie S relative à chaque état est représentée sous forme d'exposant dans l'état.

